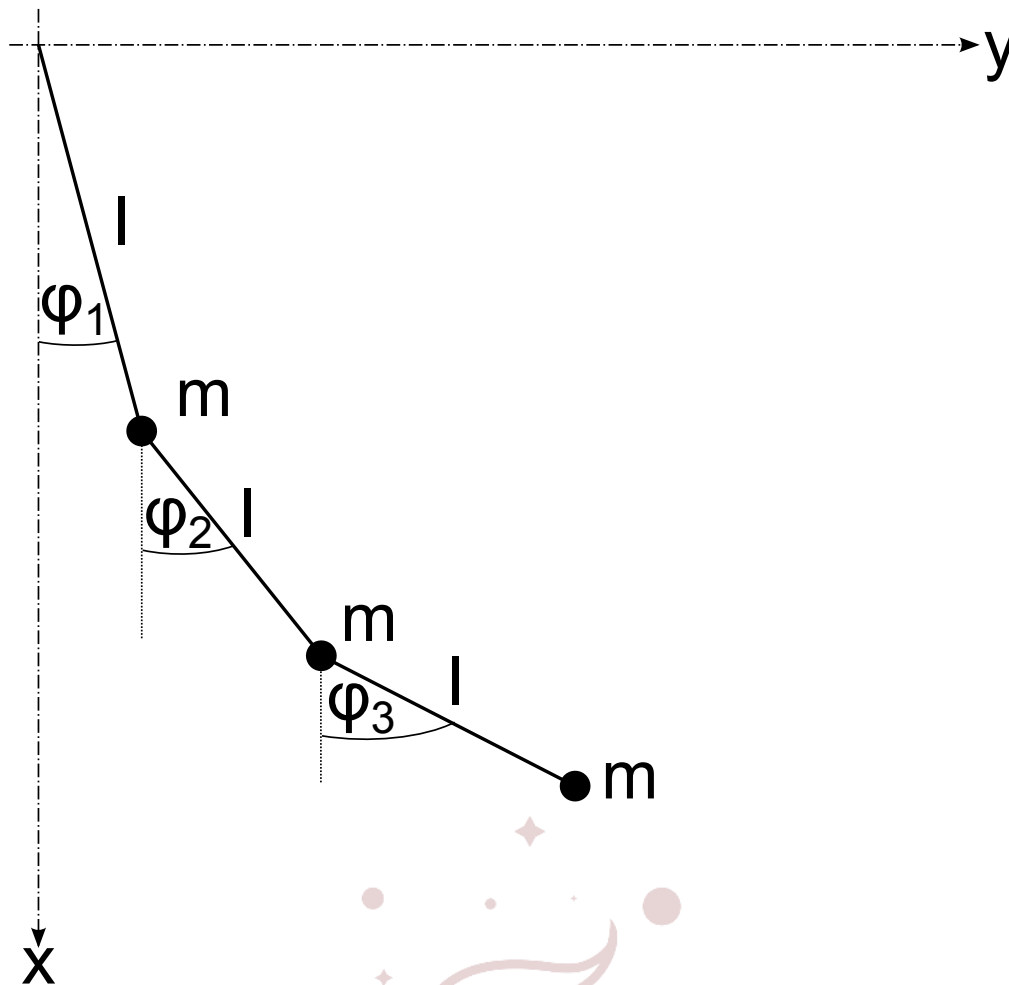


Gegeben ist das ebene Tripelpendel laut Skizze.



Bestimme

- die Lagrangefunktion des System.
- die Bewegungsgleichungen in allen generalisierten Koordinaten.

TECHNISCHE MECHANIK
ANSCHAULICH ERKLÄRT

Endergebnisse:

- $\mathcal{L} = \frac{ml^2}{2} [3\dot{\varphi}_1^2 + 2\dot{\varphi}_2^2 + \dot{\varphi}_3^2 + 4\dot{\varphi}_1\dot{\varphi}_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + 2\dot{\varphi}_1\dot{\varphi}_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) + 2\dot{\varphi}_2\dot{\varphi}_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3)] + mgl(3 \cos \varphi_1 + 2 \cos \varphi_2 + \cos \varphi_3)$
- in φ_1 :
 $3\ddot{\varphi}_1 + 2\ddot{\varphi}_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + \ddot{\varphi}_3 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) + 2\dot{\varphi}_2^2 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) + \dot{\varphi}_3^2 \sin(\varphi_1 - \varphi_3) + \frac{3g}{l} \sin \varphi_1 = 0$
 in φ_2 :
 $2\ddot{\varphi}_2 + 2\ddot{\varphi}_1 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + \ddot{\varphi}_3 \cos(\varphi_2 - \varphi_3) - 2\dot{\varphi}_2^2 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) + \dot{\varphi}_3^2 \sin(\varphi_2 - \varphi_3) + \frac{2g}{l} \sin \varphi_2 = 0$
 in φ_3 :
 $\ddot{\varphi}_3 + \ddot{\varphi}_1 \cos(\varphi_1 - \varphi_3) + \ddot{\varphi}_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_3) - \dot{\varphi}_1^2 \sin(\varphi_1 - \varphi_3) - \dot{\varphi}_2^2 \sin(\varphi_2 - \varphi_3) + \frac{g}{l} \sin \varphi_3 = 0$